

Cahier des charges

Notre projet est de faire une voiture autonome, par conséquent, nous pouvons monter un cahier des charges répertoriant nos objectifs dans le projet.

1. La voiture devra être capable d'avancer, reculer et tourner.
2. Les capteurs devront être capables de repérer un obstacle et de renvoyer l'information à l'utilisateur (ou à la machine).
3. Associer voiture et capteur pour permettre à la voiture d'éviter un obstacle latéral, et s'arrêter en cas d'obstacle frontal.
4. La voiture devra être capable de faire des manœuvres en cas d'obstacle frontal (marche arrière + braquer) et d'obstacle latéral (demi-tour).
5. Utiliser des capteurs plus performants (LIDAR).
 - a. Pour asservir en vitesse la voiture (ralentir progressivement à l'approche d'un obstacle frontal).
 - b. Être capable de suivre une direction privilégiée (i.e. suivre la direction qui lui permet d'aller le plus loin/avec le moins d'obstacle).