

MISSION 5

A l'aide d'une carte Nucleo et de la carte d'extension TUNIS, réaliser un dispositif embarqué permettant :

- de **piloter un moteur à courant continu** (mission précédente) dans les deux directions
- et de **mesurer la position absolue de l'axe du moteur**.

La vitesse sera imposée par une tension analogique.

La valeur de la position sera affichée sur une console série (type TeraTerm).

La valeur sera également convertie en une tension analogique (sortie A2 de la carte Nucleo) pour un angle entre 0 et 360° (0V à 3.3V).

COMPÉTENCES VISÉES

- Interfacer et récupérer une information utilisable d'un capteur (encodeur de position)

LIVRABLES

- Courbes d'évolution temporelle des signaux A et B de l'encodeur de position.
- Valeur estimée de la précision angulaire de la mesure de la position.