Fonction principale : Tracer une figure de manière autonome

FP1 : Piloter un moteur pas à pas

FP11 : Alimenter le moteur avec une source de tension continue (environ 6V)

FP12 : S’assurer que la vitesse soit convenable (minimum 1mm/s)

FP13 : Déplacement optimal du stylo (pouvoir aller d’un point A à un point B avec le chemin le plus court possible)

FP14 : Utilisation du servomoteur pour monter et baisser le stylo en temps voulu

FP2 : Réaliser la figure demandée par l’utilisateur

FP21 : Programme permettant de lire un fichier pgm

FP22 : Programme permettant de reproduire la figure

FP23 : Utilisation de la carte nucléo pour donner les instructions aux moteurs

FP24 : Utilisation de capteur fin de course