

Robot omnidirectionnel



Equipe : Turbo Robot – Projet BRAAJ

GUERY Benjamin, MAUREL Jean, BENSOU DA Reda, YAHYA OUI
Ayman et GOHIER Ambre

Présentation du projet

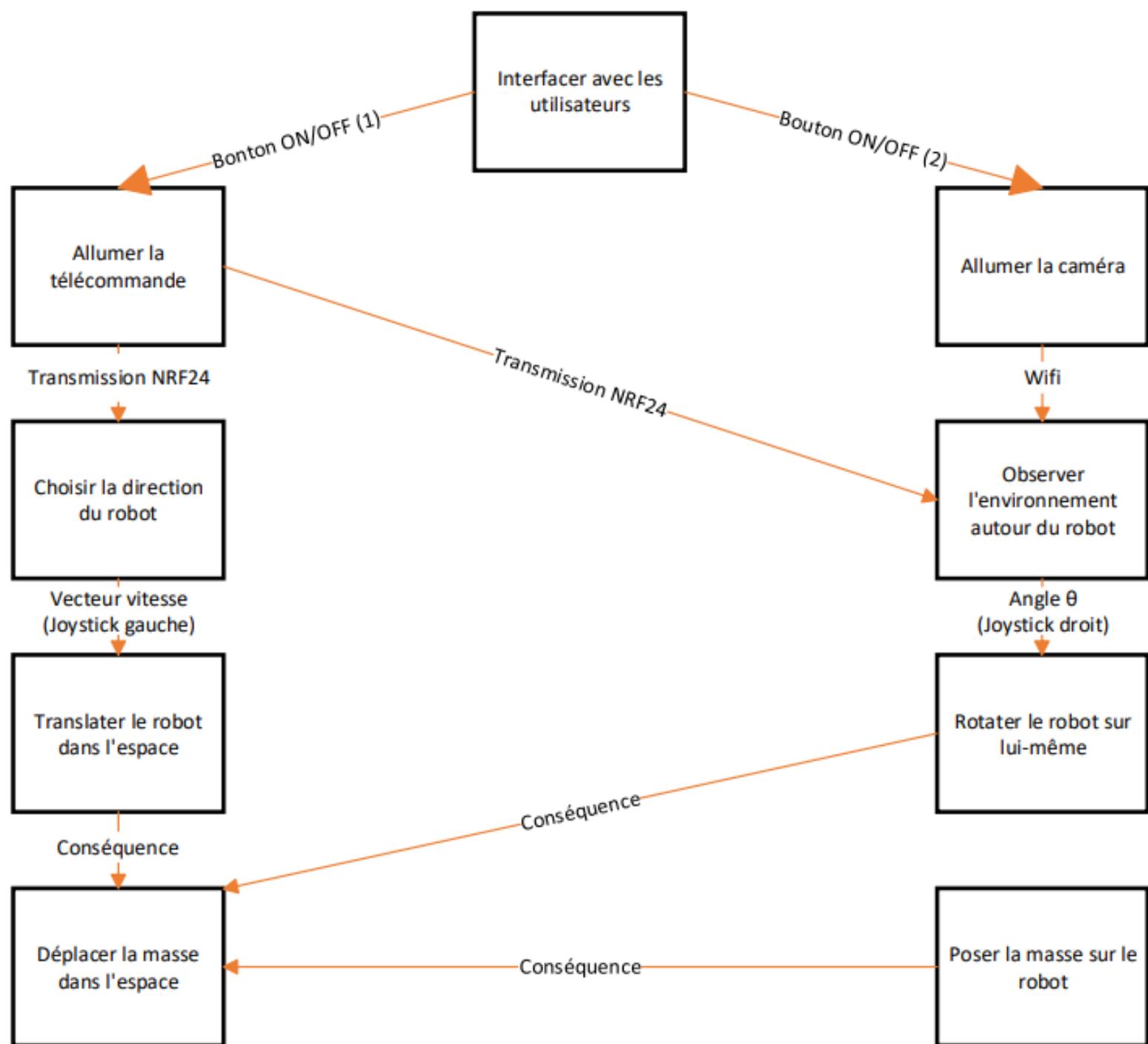
But

Faire avancer le robot
Bonne direction
Pouvoir le diriger facilement

Rôles

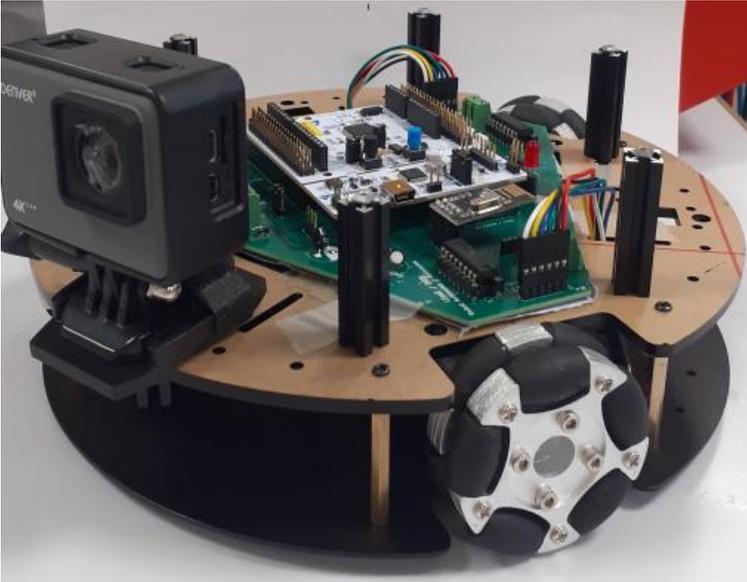
Benjamin : écriture du code
Ayman et Jean : fabrication des supports et soutien
Ambre et Reda : conceptualisation de la télécommande et
écriture des livrables

Diagramme fonctionnel

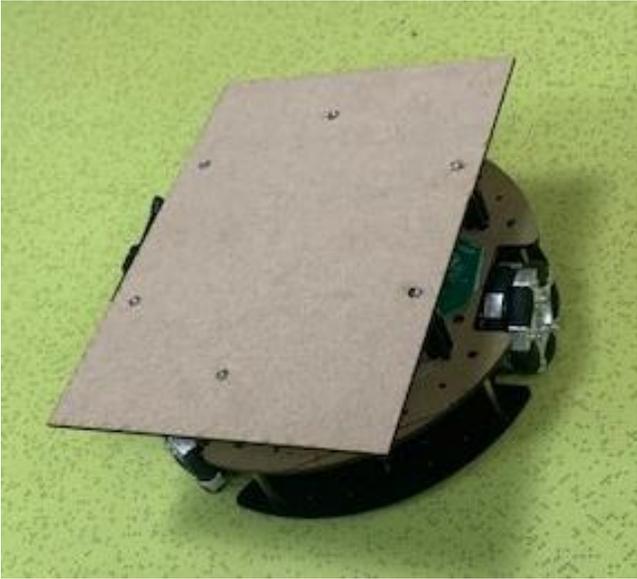


Avancement du robot

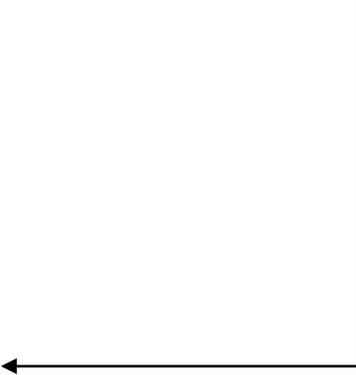
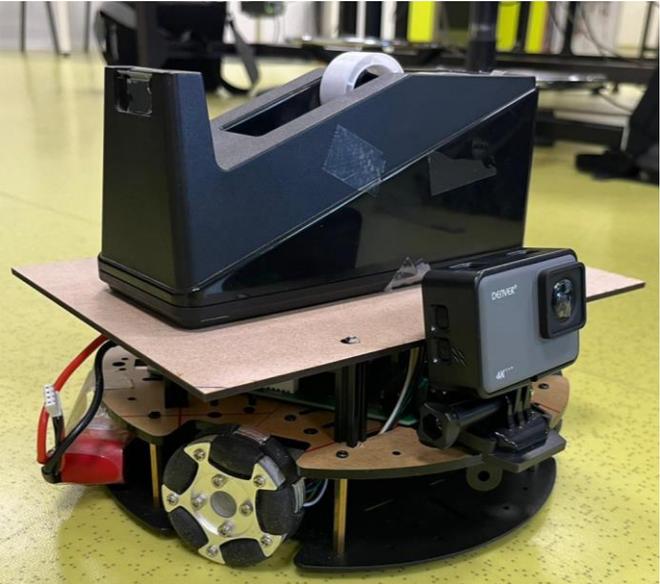
Séance 2



Séance 3

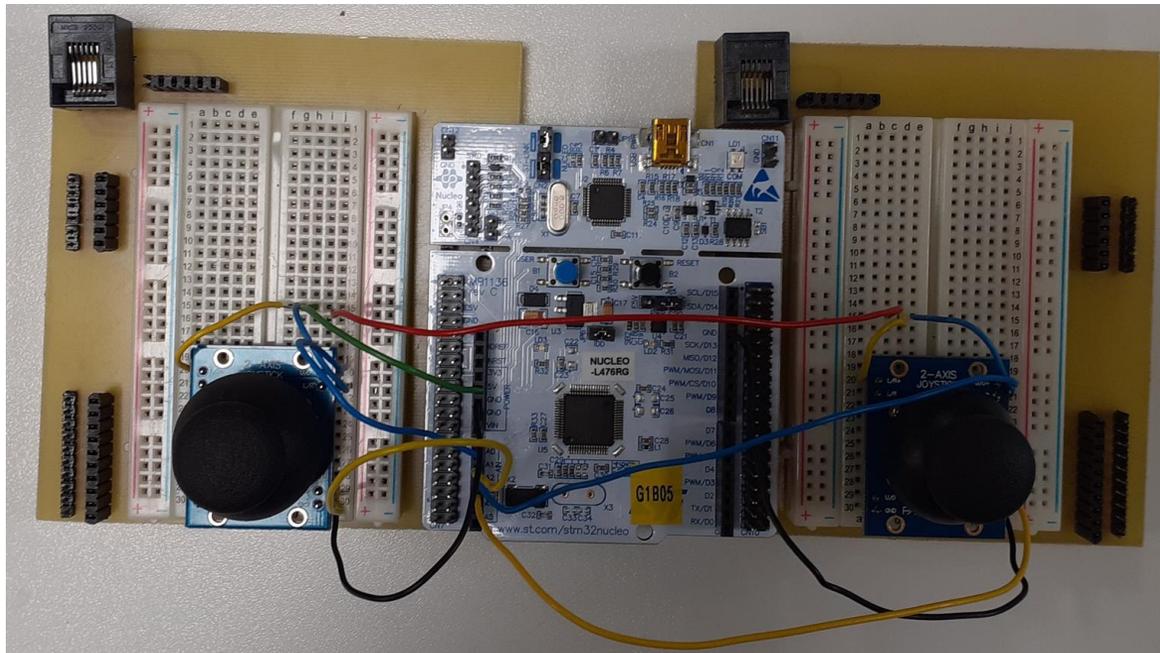


Séance 7

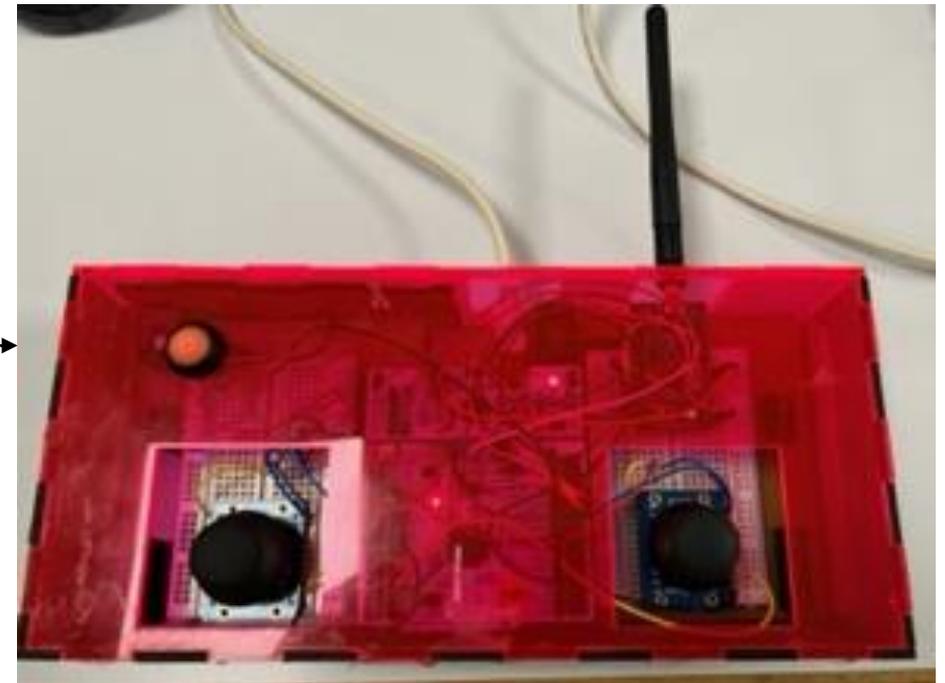


Avancement de la télécommande

Séance 3



Séance 7



Conclusion

Compétences acquises

Prise en main et calibrage d'une caméra WIFI
Modélisation 3D (logiciel Inkscape)
Découpe laser- Soudure
Découpe à la scie électrique
Codage sous MBED
Gestion d'équipe

Travail d'équipe

Rôles et compétences
Bonne organisation (fini dans les temps)

Difficultés rencontrées

Présence selon les membres du groupe
Code et sur lecture de document de cours

DEMO !